

模拟 I²C 总线 C51 程序软件包

一、C51 程序软件包

此软件包用在单主方式下的 I²C 总线，硬件接口是 SDA，SCL，使用 MCU 的 I/O 口作 SDA、SCL。

软件包的接口界面：

- (1) bit ISendByte(uchar sla,uchar c) (无子地址) 读单字节数据 (现行地址读)
 - (2) bit IRcvByte(uchar sla,uchar *c) (无子地址) 写单字节数据 (现行地址写)
 - (3) bit ISendStr(uchar sla,uchar suba,uchar *s,uchar no) (有子地址) 读 N 字节数据
 - (4) bit IRcvStr(uchar sla,uchar suba,uchar *s,uchar no) (有子地址) 写 N 字节数据
- 每一个函数都有返回值，当返回值为 1 时表示操作成功，否则操作失败。
 - 参数说明：sla 为器件从地址， suba 为器件子地址， *s 数据接收/发送区指针， no 接收/发送字节数。
 - 现行地址读/写：有子地址器件，不给定子地址的读/写操作。
 - 设计有/无子地址子程序是根据 I²C 器件的特点，把地址和数据彻底分开。

使用时只要把 VI2C_C51.LIB 复制到 C51\LIB，把 VI2C_C51.H 复制到 C51\INC，然后在用户程序开头加入

```
#include <VI2C_C51.h>
```

即可以使用上面的函数。但这样做有两点限制：

- (1) I²C 总线 SDA、SCL 只能使用 MCU 的 P1.3(SDA)、P1.2(SCL)。
- (2) MCU 的 Fosc<=12MHz (时钟周期为标准 80C51 模式即 12 Clock)。当你的系统不希望受这两个条件限制时，你可以对 VIIC_C51.C 的如下设置

```
sbit SDA=P1^3;          /*模拟 I2C 数据传送位*/
sbit SCL=P1^2;          /*模拟 I2C 时钟控制位*/
```

以及__Nop()的个数进行修改，然后再把这个文件包含到用户程序中。

```
/******
```

```
VI2C_C51.C
```

此程序是 I²C 操作平台（主方式的软件平台）的底层 C 子程序，如发送数据及接收数据，应答位发送，并提供了几个直接面对器件的操作函数，它很方便的与用户程序连接并扩展。

注意：函数是采用软件延时的方法产生 SCL 脉冲，对高晶振频率要作一定的修改（本例是 1us 机器周期，即晶振频率要小于 12MHz）。

```
*****/
```

```
#include <reg764.h>      /*头文件的包含*/
#include <intrins.h>
#define uchar unsigned char /*宏定义*/
#define uint unsigned int
#define _Nop() _nop_()    /*定义空指令*/
/*端口位定义*/
sbit SDA=P1^3;          /*模拟 I2C 数据传送位*/
sbit SCL=P1^2;          /*模拟 I2C 时钟控制位*/
```

/*状态标志*/

bit ack; /*应答标志位*/

起动总线函数

函数原型: void Start_I2c();

功能:启动 I²C 总线,即发送 I²C 起始条件

void Start_I2c()

```
{
    SDA=1; /*发送起始条件的数据信号*/
    _Nop();
    SCL=1;
    _Nop(); /*起始条件建立时间大于 4.7us,延时*/
    _Nop();
    _Nop();
    _Nop();
    _Nop();
    SDA=0; /*发送起始信号*/
    _Nop(); /* 起始条件锁定时间大于 4 μ s*/
    _Nop();
    _Nop();
    _Nop();
    SCL=0; /*钳住 I2C 总线,准备发送或接收数据 */
    _Nop();
    _Nop();
}
```

结束总线函数

函数原型: void Stop_I2c();

功能:结束 I²C 总线,即发送 I²C 结束条件

void Stop_I2c()

```
{
    SDA=0; /*发送结束条件的数据信号*/
    _Nop(); /*发送结束条件的时钟信号*/
    SCL=1; /*结束条件建立时间大于 4 μ s*/
    _Nop();
    _Nop();
    _Nop();
    _Nop();
    _Nop();
}
```

```

SDA=1; /*发送 I2C 总线结束信号*/
_Nop();
_Nop();
_Nop();
_Nop();
}

/*****
字节数据传送函数
函数原型: void SendByte(uchar c);
功能:将数据 c 发送出去,可以是地址,也可以是数据,发完后等待应答,并对此状
态位进行操作(不应答或非应答都使 ack=0 假)。发送数据正常, ack=1;
ack=0 表示被控器无应答或损坏。
*****/

void SendByte(uchar c)
{
    uchar BitCnt;

    for(BitCnt=0;BitCnt<8;BitCnt++) /*要传送的数据长度为 8 位*/
    {
        if((c<<BitCnt)&0x80)SDA=1; /*判断发送位*/
        else SDA=0;
        _Nop();
        SCL=1; /*置时钟线为高, 通知被控器开始接收数据位*/
        _Nop();
        _Nop(); /*保证时钟高电平周期大于 4 μ s*/
        _Nop();
        _Nop();
        _Nop();
        SCL=0;
    }
    _Nop();
    _Nop();
    SDA=1; /*8 位发送完后释放数据线, 准备接收应答位*/
    _Nop();
    _Nop();
    SCL=1;
    _Nop();
    _Nop();
    _Nop();
    if(SDA==1)ack=0;
    else ack=1; /*判断是否接收到应答信号*/
    SCL=0;
    _Nop();

```

```
    _Nop();
}

/*****
字节数据传送函数
函数原型: uchar RcvByte();
功能:用来接收从器件传来的数据,并判断总线错误(不发应答信号),
      发完后请用应答函数。
*****/
uchar RcvByte()
{
    uchar retc;
    uchar BitCnt;

    retc=0;
    SDA=1;          /*置数据线为输入方式*/
    for(BitCnt=0;BitCnt<8;BitCnt++)
    {
        _Nop();
        SCL=0;      /*置时钟线为低,准备接收数据位*/
        _Nop();
        _Nop();     /*时钟低电平周期大于 4.7μs*/
        _Nop();
        _Nop();
        _Nop();
        SCL=1;      /*置时钟线为高使数据线上数据有效*/
        _Nop();
        _Nop();
        retc=retc<<1;
        if(SDA==1)retc=retc+1; /*读数据位,接收的数据位放入 retc 中 */
        _Nop();
        _Nop();
    }
    SCL=0;
    _Nop();
    _Nop();
    return(retc);
}

/*****
应答子函数
原型: void Ack_I2c(bit a);
功能:主控器进行应答信号,(可以是应答或非应答信号)
*****/
```

```

void Ack_I2c(bit a)
{
    if(a==0)SDA=0;    /*在此发出应答或非应答信号 */
        else SDA=1;
    _Nop();
    _Nop();
    _Nop();
    SCL=1;
    _Nop();
    _Nop();    /*时钟低电平周期大于 4 μ s*/
    _Nop();
    _Nop();
    _Nop();
    SCL=0;    /*清时钟线，钳住 I2C 总线以便继续接收*/
    _Nop();
    _Nop();
}

```

向无子地址器件发送字节数据函数

函数原型: bit ISendByte(uchar sla,ucahr c);

功能:从启动总线到发送地址，数据，结束总线的全过程,从器件地址 sla。如果
返回 1 表示操作成功，否则操作有误。

*****/

bit ISendByte(uchar sla,ucahr c)

```

{
    Start_I2c();    /*启动总线*/
    SendByte(sla);    /*发送器件地址*/
    if(ack==0)return(0);
    SendByte(c);    /*发送数据*/
    if(ack==0)return(0);
    Stop_I2c();    /*结束总线*/
    return(1);
}

```

向有子地址器件发送多字节数据函数

函数原型: bit ISendStr(uchar sla,ucahr suba,ucahr *s,ucahr no);

功能:从启动总线到发送地址，子地址,数据，结束总线的全过程,从器件地址 sla，
子地址 suba，发送内容是 s 指向的内容，发送 no 个字节。如果返回 1 表示
操作成功，否则操作有误。

*****/

bit ISendStr(uchar sla,ucahr suba,ucahr *s,ucahr no)

```

{

```

```

uchar i;

Start_I2c();           /*启动总线*/
SendByte(sla);        /*发送器件地址*/
    if(ack==0)return(0);
SendByte(suba);       /*发送器件子地址*/
    if(ack==0)return(0);
for(i=0;i<no;i++)
{
    SendByte(*s);      /*发送数据*/
    if(ack==0)return(0);
    s++;
}
Stop_I2c();           /*结束总线*/
return(1);
}

/*****
向无子地址器件读字节数据函数
函数原型: bit IRcvByte(uchar sla,ucahr *c);
功能:从启动总线到发送地址, 读数据, 结束总线的全过程,从器件地址 sla, 返
    回值在 c。如果返回 1 表示操作成功, 否则操作有误。
*****/

bit IRcvByte(uchar sla,uchar *c)
{
    Start_I2c();       /*启动总线*/
    SendByte(sla+1);  /*发送器件地址*/
    if(ack==0)return(0);
    *c=RcvByte();     /*读取数据*/
    Ack_I2c(1);       /*发送非就答位*/
    Stop_I2c();       /*结束总线*/
    return(1);
}

/*****
向有子地址器件读取多字节数据函数
函数原型: bit ISendStr(uchar sla,uchar suba,ucahr *s,uchar no);
功能:从启动总线到发送地址, 子地址,读数据, 结束总线的全过程,从器件地址 sla,
    子地址 suba, 读出的内容放入 s 指向的存储区, 读 no 个字节。如果返回 1
    表示操作成功, 否则操作有误。
*****/

bit IRcvStr(uchar sla,uchar suba,uchar *s,uchar no)
{
    uchar i;

```

```

Start_I2c();          /*启动总线*/
SendByte(sla);       /*发送器件地址*/
    if(ack==0)return(0);
SendByte(suba);      /*发送器件子地址*/
    if(ack==0)return(0);
Start_I2c();
SendByte(sla+1);
    if(ack==0)return(0);

for(i=0;i<no-1;i++)
{
    *s=RcvByte();     /*发送数据*/
    Ack_I2c(0);       /*发送就答位*/
    s++;
}
*s=RcvByte();
Ack_I2c(1);          /*发送非应位*/
Stop_I2c();          /*结束总线*/
return(1);
}
/*    END    */

```

二、使用方法举例

```

#include <VI2C_C51.h>      /*头文件的包含*/
#define uchar unsigned char /*宏定义*/
#define uint unsigned int
#define CSI24WCXX 0XA0
#define PCF8574 0X40
#define SAA1064 0X70
#include <SAA1064_C51.h> /*器件驱动函数*/
uchar disp_ram[4];        /*定义显示缓冲区*/
uchar code chg_tab[20]={0x3f,0x06,0x5b,0x4f,0x66,0x6d,0x7d,0x07,
                        0x7f,0x6f,0x77,0x7c,0x39,0x5e,0x79,0x71,
                        0x73,0x40,0x80,0x50};
/*此表为 0—F , P, —, ., r 二十个字模 */

/*****
读 CSI24WC02 函数
原型: void Read_S24();
功能:读取 24WC02 上指定子地址的内容,并在 LED 上显示出来使用前启动总线
发出读 PCF8574 地址
*****/

```

```
void Read_S24()
{
    uchar dat,addr;

    while(1)
    {
        IRcvByte(PCF8574,&addr);          /*读 I/O 口的数据作地址*/
        IRcvStr(CSI24WCXX,addr,&dat,1); /*读 CSI24WCXX 指定地址上的数据*/

        Disp_SAA1064(chg_tab[addr>>4],1); /*将地址,数据进行显示*/
        Disp_SAA1064(chg_tab[addr&0x0f],2);
        Disp_SAA1064(chg_tab[dat>>4],3);
        Disp_SAA1064(chg_tab[dat&0x0f],4);
    }
}
```